

МОСКОВСКИЙ ИНСТИТУТ ОТКРЫТОГО ОБРАЗОВАНИЯ
КАФЕДРА ФИЛОСОФИИ ОБРАЗОВАНИЯ МИОО

Курс МА-9 «Компетенции учителя математики в профессиональном стандарте»

Тема методической работы:
«Решение системы линейных уравнений методом Гаусса»

Обучающаяся гр. МА-9
Петрова Л.А.

Проверил: Бычков С.Н.
Профессор кафедры
философия образования МИОО,
доктор философских наук

Москва 2014 г.

Решение систем линейных алгебраических уравнений

Постановка задачи

или в матричной форме:

$$Ax = b, \quad (3.2)$$

где

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

По правилу Крамера система n линейных уравнений имеет единственное решение, если определитель системы отличен от нуля ($\det A \neq 0$) и значение каждого из неизвестных определяется следующим образом:

$$x_j = \frac{\det A_j}{\det A}, \quad j = 1, \dots, n, \quad (3.3)$$

где $\det A_j$ – определитель матрицы, получаемой заменой j -го столбца матрицы A столбцом правых частей b .

Непосредственный расчет определителей для больших n является очень трудоемким по сравнению с вычислительными методами.

Известные в настоящее время многочисленные приближенные методы решения систем линейных алгебраических уравнений распадаются на две большие группы: прямые методы и методы итераций.

Прямые методы всегда гарантируют получение решения, если оно существует, однако, для больших n требуется большое количество операций, и возникает опасность накопления погрешностей.

Этого недостатка лишены итерационные методы, но зато они не всегда сходятся и могут применяться лишь для систем определенных классов.

Среди прямых методов наиболее распространенным является метод исключения Гаусса и его модификации.

Эти методы будут рассмотрены в следующих разделах.

Метод исключения Гаусса. Схема единственного деления

Основная идея метода исключений Гаусса состоит в том, что система уравнений (3.1) приводится к эквивалентной ей системе с верхней треугольной матрицей (*прямой ход исключений*), а затем неизвестные вычисляются последовательной подстановкой (*обратный ход исключений*).

Рассмотрим сначала простейший метод исключения Гаусса, называемый схемой единственного деления.

Прямой ход состоит из $n - 1$ шагов. На первом шаге исключается переменная x_1 из всех уравнений, кроме первого. Для этого нужно из второго, третьего, ..., n -го уравнений вычесть первое, умноженное на величину:

$$m_i^1 = \frac{a_{i1}}{a_1}, \quad i = 2, 3, \dots, n. \quad (3.4)$$

При этом коэффициенты при x , обращаются в нуль во всех уравнениях, кроме первого.

При этом коэффициент

$$g_{\mu}^1 = g_{\mu} - m_1^1 g_1, \quad h_{\nu}^1 = h_{\nu} - m_1^1 h_1; \quad (3.5)$$

Легко убедиться, что для всех уравнений, начиная со второго, $a_{i1}^1 = 0$, $i = 2, 3, \dots, n$.

Преобразованная система запишется в виде:

Все уравнения (3.6), кроме первого, образуют систему $(n - 1)$ -го порядка. Применяя к ней ту же процедуру, мы можем исключить из третьего, четвертого, ..., n -го уравнений переменную x_2 . Точно так же исключаем переменную x_3 из последних $n - 3$ уравнений.

На некотором k -ом шаге в предположении, что главный элемент

На некотором k -ом шаге в предположении, что главный элемент k -ого итерации $a_{kk} \neq 0$, переменная x_k исключается с помощью формул:

$$\begin{aligned} m_i^k &= \frac{a_{ik}^{k-1}}{a_{kk}}, \\ a_{ij}^k &= a_{ij}^{k-1} - m_i^k a_{kj}^{k-1}, \\ b_i^k &= b_i^{k-1} - m_i^k b_k^{k-1}, \quad i = 1, k+2, \dots, n. \end{aligned} \tag{3.7}$$

Индекс k принимает значения $1, 2, \dots, n-1$.

Индекс k принимает значения $1, 2, \dots, n - 1$.

При $k = n - 1$ получим треугольную систему:

с треугольной матрицей A_n .

Приведение системы (3.1) к треугольному виду (3.8) составляет прямой ход метода Гаусса.

При использовании метода Гаусса нет необходимости в предварительном обосновании существования и единственности решения (т. е. доказательства, что $\det A \neq 0$). Если на k -ом шаге все элементы a_{ik}^{k-1} ($i = k, k + 1, \dots, n$) окажутся равными нулю, то система (3.1) не имеет единственного решения.

Обратный ход состоит в вычислении переменных. Из последнего уравнения (3.8) определяем x_n . Подставляя его в предпоследнее уравнение, находим x_{n-1} , и т. д. Общие формулы имеют вид:

$$x_n = \frac{b_n^{n-1}}{a_{nn}^{n-1}}, \quad x_k = \frac{1}{a_{kk}^{k-1}} (b_k^{k-1} - a_{k,k+1}^{k-1} x_{k+1} - a_{k,k+2}^{k-1} x_{k+2} - \dots - a_{kn}^{k-1} x_n), \quad k = n-1, n-2, \dots, 1 \quad (3.9)$$

Трудоемкость метода. Для реализации метода исключения Гаусса требуется примерно $2/3n^3$ операций для прямого хода и n^2 операций для обратного хода. Таким образом, общее количество операций составляет примерно $2/3n^3 + n^2$.

Пример 3.1.

Применим метод исключения Гаусса по схеме единственного деления для решения системы уравнений:

$$\begin{cases} 2.0x_1 + 1.0x_2 - 0.1x_3 + 1.0x_4 = 2.7 \\ 0.4x_1 + 0.5x_2 + 4.0x_3 - 8.5x_4 = 21.9 \\ 0.3x_1 - 1.0x_2 + 1.0x_3 + 5.2x_4 = -3.9 \\ 1.0x_1 + 0.2x_2 + 2.5x_3 - 1.0x_4 = 9.9 \end{cases} \quad (3.10)$$

Будем делать округление чисел до четырех знаков после десятичной точки.

$$\det A = 2.0 \cdot 0.30 \cdot 16.425 \cdot 1.12 = 11.0376.$$

Если же обратиться к примеру 3.2, то, учитывая, что была одна перестановка строк, т.е. $s = 1$, получим:

$$\det A = (-1) \cdot 2.0 \cdot (-1.15) \cdot 4.28478 \cdot 1.11998 = 11.0375.$$

3.5. Вычисление обратной матрицы методом исключения Гаусса

Обратной матрицей к матрице A называется матрица A^{-1} , для которой выполнено соотношение:

$$AA^{-1} = E, \quad (3.18)$$

где E – единичная матрица:

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}. \quad (3.19)$$

Квадратная матрица A называется *невырожденной*, если $\det A \neq 0$. Всякая невырожденная матрица имеет обратную матрицу.

Вычисление обратной матрицы можно свести к рассмотренной выше задаче решения системы уравнений.

Пусть A – квадратная невырожденная матрица порядка n :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

и A^{-1} – ее обратная матрица:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} & \dots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} & \dots & x_{2n} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} & \dots & x_{3n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_{n1} & x_{n2} & x_{n3} & \dots & x_{nn} \end{pmatrix}$$

Используя соотношения (3.18), (3.19) и правило умножения матриц, получим систему из n^2 уравнений с n^2 переменными x_{ij} , $i, j = 1, 2, \dots, n$. Чтобы получить первый столбец матрицы E , нужно почленно умножить каждую строку матрицы A на первый столбец матрицы A^{-1} и приравнять полученное произведение соответствующему элементу первого столбца матрицы E . В результате получим систему уравнений:

Аналогично, чтобы получить второй столбец матрицы E , нужно почленно умножить каждую строку матрицы A на второй столбец матрицы A^{-1} и приравнять полученное произведение соответствующему элементу второго столбца матрицы E . В результате получим систему уравнений:

И Т. Д.

Всего таким образом получим n систем по n уравнений в каждой системе, причем все эти системы имеют одну и ту же матрицу A и отличаются только свободными членами. Приведение матрицы A к треугольной по формулам (3.7) делается при этом только один раз. Затем по последней из формул (3.7) преобразуются все правые части, и для каждой правой части делается обратный ход.

Пример 3.4.

Вычислим обратную матрицу A^{-1} для матрицы $A =$

$$\begin{pmatrix} 1.8 & -3.8 & 0.7 & -3.7 \\ 0.7 & 2.1 & -2.6 & -2.8 \\ 7.3 & 8.1 & 1.7 & -4.9 \\ 1.9 & -4.3 & -4.3 & -4.7 \end{pmatrix}$$

По формулам (3.7) за три шага прямого хода преобразуем матрицу A в треугольную матрицу

$$\begin{pmatrix} 1.8 & -3.8 & 0.7 & -3.7 \\ 0 & 3.57778 & -2.87222 & -1.36111 \\ 0 & 0 & 17.73577 & 19.04992 \\ 0 & 0 & 0 & 5.40155 \end{pmatrix}$$

Далее, применим процедуру обратного хода четыре раза для столбцов свободных членов, преобразованных по формулам (3.7) из столбцов единичной матрицы:

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Каждый раз будем получать столбцы матрицы A^{-1} . Опустив промежуточные вычисления, приведем окончательный вид матрицы A^{-1} :

$$\begin{pmatrix} -0.21121 & -0.46003 & 0.16248 & 0.26956 \\ -0.03533 & 0.16873 & 0.01573 & -0.08920 \\ 0.23030 & 0.04607 & -0.00944 & -0.19885 \\ -0.29316 & -0.38837 & 0.06128 & 0.18513 \end{pmatrix}.$$

В задачах используется параметр n – номер студента в списке группы, $n = 1, \dots, 25$.

Лабораторная работа №1.

Решение систем линейных уравнений.

Найти точное решение системы уравнений:

$$\begin{cases} 2x_1 + 6x_2 - x_3 = -12 + n \\ 5x_1 - x_2 + 2x_3 = 29 + n \\ -3x_1 - 4x_2 + x_3 = 5 + n \end{cases}$$

Решение задач должно быть оформлено аккуратно и содержать все промежуточные расчеты.