

Разработка небольшого курса лекций на тему “центр масс и его применение в геометрии” предназначена для преподавателей факультативов, математических кружков, педагогов дополнительного образования. От слушателей предполагается умение работать с векторами и площадями треугольников.

Геометрия масс

Определение. *Материальной точкой* называется точка с приписанной ей вещественным числом. Это число мы будем называть *массой* материальной точки. Обозначать материальную точку A с массой m мы будем просто: mA . Например, $1A$, $7B$, $-3C$, $0D$.

Определение. Пусть имеются несколько материальных точек m_1A_1 , m_2A_2 , ..., m_kA_k , причем сумма масс $m_1 + \dots + m_k$ не равна 0. *Центром масс* этой системы материальных точек называется такая точка Z , для которой $m_1\overrightarrow{ZA_1} + m_2\overrightarrow{ZA_2} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k} = \vec{0}$.

Замечание 1. Центр масс — это просто точка на плоскости, не материальная, т.е. без приписанной ей массы.

Замечание 2. Из определения сразу видно, что точка нулевой массы не оказывает никакого влияние на центр масс — ее можно просто выкинуть из системы точек. Несмотря на это, не надо забывать о том, что точки нулевой массы не запрещены — нам встретятся примеры их применения!

Замечание 3. Точки A_1, \dots, A_n не обязаны быть различными. Никто не мешает поместить в систему одну и ту же точку с двумя разными массами. Конечно, их можно заменить на один экземпляр этой точки с массой, равной сумме этих масс (это очевидно из определения), и этот прием также часто применяется на практике!

Замечание 4. Из определения легко понять, что при умножении всех масс на одно число центр масс не меняется.

Чуть позже мы докажем, что центр масс существует и единственен, и разберемся, зачем нужно условие о том, что сумма масс не равна 0. А пока приведем простейшие примеры.

Примеры. 1. Если система состоит из одной точки mA , то центр масс совпадает с точкой A , ибо $m\overrightarrow{AA} = \vec{0}$.

2. Важный содержательный пример. Пусть система состоит из двух точек m_1A_1 и m_2A_2 . Будем пока для простоты считать, что массы точек положительны.

Запишем определение центра масс $m_1\overrightarrow{ZA_1} + m_2\overrightarrow{ZA_2} = \vec{0}$ слегка по-другому: $m_1\overrightarrow{ZA_1} = -m_2\overrightarrow{ZA_2}$.

Из этого равенства видно, что вектора $\overrightarrow{ZA_1}$ и $\overrightarrow{ZA_2}$ параллельны, а это значит, что точка Z лежит на прямой A_1A_2 . Более того, поскольку $m_1, m_2 > 0$, то эти векторы направлены в разные стороны. Иными словами, точка Z лежит на отрезке A_1A_2 .

Вопрос о том, где именно она лежит на этом отрезке, решается так же просто: изучим длины наших векторов. Из того же равенства следует, что $|\overrightarrow{ZA_1}|/|\overrightarrow{ZA_2}| = m_2/m_1$. Таким образом, точка Z делит отрезок A_1A_2 в отношении $m_2 : m_1$.

Физический смысл этой точки достаточно хорошо известен. Если закрепить на концах стержня грузики массами m_1 и m_2 , то известно, за какую точку следует подвесить этот стержень, чтобы он оказался в положении равновесия: эта точка должна делить стержень в отношении $m_2 : m_1$. Обратите внимание на порядок масс в отношении: центр масс находится ближе к *большей* массе (см. рис. 1)

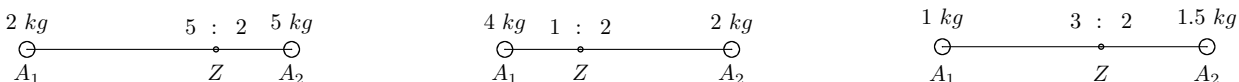


рис. 1

Теорема 1. Пусть Z — центр масс системы точек m_iA_i (с ненулевой суммой масс), а O — произвольная точка плоскости. Тогда

$$\overrightarrow{OZ} = \frac{m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k}}{m_1 + \dots + m_k} = \frac{m_1}{\sum m_i}\overrightarrow{OA_1} + \dots + \frac{m_k}{\sum m_i}\overrightarrow{OA_k}.$$

Эта теорема является обобщением известных фактов такого рода:

вектор из любой точки O в середину отрезка AB равен $\overrightarrow{OM} = \frac{1}{2}\overrightarrow{OA} + \frac{1}{2}\overrightarrow{OB}$;

если точка M делит отрезок AB в отношении 2 : 3, то $\overrightarrow{OM} = \frac{3}{5}\overrightarrow{OA} + \frac{2}{5}\overrightarrow{OB}$.

Доказательство теоремы. Будем доказывать, что $(m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{OZ} = m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k}$.

Для этого каждый из векторов $\overrightarrow{OA_i}$ “пропустим через точку Z ”: $\overrightarrow{OA_i} = \overrightarrow{OZ} + \overrightarrow{ZA_i}$. Тогда правая часть нашего равенства превратится в

$$m_1(\overrightarrow{OZ} + \overrightarrow{ZA_1}) + \dots + m_k(\overrightarrow{OZ} + \overrightarrow{ZA_k}) = (m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{OZ} + (m_1\overrightarrow{ZA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k}).$$

Вторая скобка в этом выражении равна $\vec{0}$ по определению центра масс. Теорема доказана.

Пришла пора доказать основную теорему.

Теорема 2. У любой системы материальных точек (с ненулевой суммарной массой) центр тяжести существует и единственен.

Доказательство единственности. Предположим, что нашлось два разных центра масс: Z и T . Для них выполнено определение: $m_1\overrightarrow{ZA_1} + m_2\overrightarrow{ZA_2} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k} = \vec{0}$, $m_1\overrightarrow{TA_1} + m_2\overrightarrow{TA_2} + \dots + m_k\overrightarrow{TA_k} = \vec{0}$.

Вычтем из верхнего равенства нижнее:

$$m_1(\overrightarrow{ZA_1} - \overrightarrow{TA_1}) + \dots + m_k(\overrightarrow{ZA_k} - \overrightarrow{TA_k}) = \vec{0}.$$

Заметим, что $\overrightarrow{ZA_1} - \overrightarrow{TA_1} = \overrightarrow{ZT}$, и аналогично для каждой A_i . Поэтому $m_1\overrightarrow{ZT} + \dots + m_k\overrightarrow{ZT} = \overrightarrow{0}$, то есть $(\sum m_i)\overrightarrow{ZT} = \overrightarrow{0}$. Пользуясь тем, что $m_1 + \dots + m_k \neq 0$, получаем $\overrightarrow{ZT} = \overrightarrow{0}$, т.е. $Z = T$. Единственность доказана.

Доказательство существования. Мы просто предъявим центр масс явным образом. Воспользуемся для этого формулой из предыдущей теоремы. Возьмем произвольную точку O , и вычислим вектор

$$\frac{m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k}}{m_1 + \dots + m_k}.$$

Отложим этот вектор снова из точки O , пусть он закончится в точке Z :

$$\overrightarrow{OZ} = \frac{m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k}}{m_1 + \dots + m_k}.$$

Докажем, что точка Z удовлетворяет определению центра масс. На самом деле преобразования, которые мы проделали при доказательстве предыдущей теоремы, были равносильными, т.е. их можно повернуть в обратную сторону. Но давайте проделаем их явно еще раз.

Итак, имеем: $m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k} = (m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{OZ}$. Тогда

$$\begin{aligned} m_1\overrightarrow{ZA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k} &= m_1(\overrightarrow{ZO} + \overrightarrow{OA_1}) + \dots + m_k(\overrightarrow{ZO} + \overrightarrow{OA_k}) = (m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{ZO} + (m_1\overrightarrow{OA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{OA_k}) = \\ &= (m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{ZO} + (m_1 + \dots + m_k)\overrightarrow{OZ} = \overrightarrow{0}. \end{aligned}$$

Таким образом, точка Z удовлетворяет определению центра масс, и теорема доказана.

Теорема 3 (теорема о группировке).

Рассмотрим систему мат. точек $m_1A_1, \dots, m_kA_k, m_{k+1}A_{k+1}, \dots, m_nA_n$. Пусть при этом $m_{k+1} + \dots + m_n \neq 0$ (разумеется, $m_1 + \dots + m_n \neq 0$ тоже). Пусть X — центр масс точек m_1A_1, \dots, m_kA_k .

Тогда центр масс исходной системы $m_1A_1, \dots, m_kA_k, m_{k+1}A_{k+1}, \dots, m_nA_n$ совпадает с центром масс системы $m_1A_1, \dots, m_kA_k, (m_{k+1} + \dots + m_n)X$.

Иными словами, можно несколько точек заменить на их центр масс, сместив в него суммарную массу этих точек, и от этой операции общий центр масс не изменится.

Доказательство. Пусть Z — центр масс исходной системы, тогда

$$m_1\overrightarrow{ZA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k} + (m_{k+1}\overrightarrow{ZA_{k+1}} + \dots + m_n\overrightarrow{ZA_n}) = \overrightarrow{0}.$$

Точка X — центр масс последних $n - k$ точек; согласно теореме 1, последняя скобка равна $(m_{k+1} + \dots + m_n)\overrightarrow{ZX}$. Таким образом,

$$m_1\overrightarrow{ZA_1} + \dots + m_k\overrightarrow{ZA_k} + (m_{k+1} + \dots + m_n)\overrightarrow{ZX} = \overrightarrow{0},$$

что и требовалось доказать.

Примеры. Приведем примеры использования этих теорем. Рекомендуется очень внимательно прочитать эти примеры, как следует вникая в логику рассуждения, ибо в таких рассуждениях и заключается смысл этой науки.

1. Докажем, что медианы AA_1, BB_1, CC_1 треугольника ABC пересекаются в одной точке и делятся ей в отношении 2:1. Рассмотрим систему материальных точек A, B, C , с единичными массами и найдем ее центр масс. Согласно теореме о группировке, центр масс не изменится, если заменить точки $1A, 1B$ на материальную точку $2C_1$. Значит, он совпадает с центром масс системы $1C, 2C_1$, т.е. находится в точке, которая делит медиану CC_1 в отношении 2:1. (См. рис. 2, исходные массы обведены в кружочки, а масса, получающаяся в результате группировки, — в пунктирный кружочек.)

Абсолютно аналогично, центр масс делит в отношении 2:1 медианы BB_1 и AA_1 . (Здесь неявно используется, что центр масс единственен.) Следовательно, все эти три точки совпадают, и мы доказали нашу теорему.

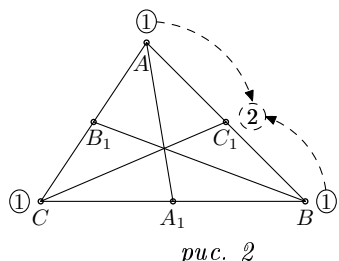


рис. 2

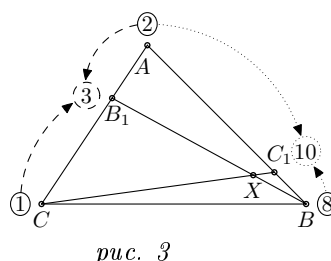


рис. 3

2. В треугольнике ABC проведены чевианы BB_1 и CC_1 , причем $AB_1 : B_1C = 1 : 2$, и $AC_1 : C_1B = 4 : 1$. Отрезки BB_1 и CC_1 пересекаются в точке X . Узнаем, в каком отношении точка X делит чевианы BB_1 и CC_1 ?

Поставим в точку C массу 1, в точку A массу 2, а в точку B — массу 8. Выясним, где находится центр масс этих трех точек.

Центр масс точек $1C$ и $2A$ находится в точке B_1 , и по теореме о группировке эти точки можно заменить на точку $3B_1$ (см. рис. 3). Следовательно, искомый центр масс находится на отрезке BB_1 и делит его в отношении 3:8.

С другой стороны, центр масс точек $2A$ и $8B$ находится в точке C_1 , и по теореме о группировке эти точки можно заменить на точку $10C_1$ (см. рис. 3). Следовательно, искомый центр масс находится на отрезке CC_1 и делит его в отношении 10:1.

В силу единственности центра масс, он должен находиться как на отрезке BB_1 , так и на отрезке CC_1 , т.е. в точке X . Значит, их предыдущих двух абзацев получаем, что $BX : XB_1 = 3 : 8$, $CX : XC_1 = 10 : 1$.

Упражнение 1. Точка A_1 лежит на стороне BC , а B_1 — на стороне AC треугольника ABC , K — точка пересечения AA_1 и BB_1 . При этом $BA_1 = 1$, $A_1C = 2$, $AK = 3$, $KA_1 = 4$. В каком отношении K делит отрезок BB_1 ?

Упражнение 2. A_1, A_2, \dots, A_6 — середины последовательных сторон шестиугольника. Докажите, что точки пересечения медиан треугольников $A_1A_3A_5$ и $A_2A_4A_6$ совпадают.

Теорема Чевы. На сторонах AB, BC, AC треугольника ABC выбраны точки C_1, A_1, B_1 соответственно. Прямые AA_1, BB_1, CC_1 пересекаются в одной точке тогда и только тогда, когда

$$\frac{AC_1}{C_1B} \cdot \frac{BA_1}{A_1C} \cdot \frac{CB_1}{B_1A} = 1.$$

Замечание. Отрезок от вершины треугольника до точки на противоположной стороне часто называют *чевианой*.

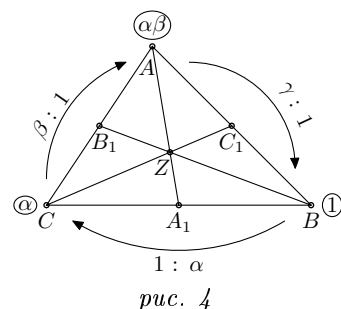
Доказательство. Обозначим дроби в этом произведении: $\gamma = AC_1/C_1B$, $\alpha = BA_1/A_1C$, $\beta = CB_1/B_1A$.

Предположим, что $\alpha\beta\gamma = 1$ и докажем, что чевианы пересекаются в одной точке. Поставим в точку B массу 1, в точку C массу α , и в точку A массу $\alpha\beta$. Тогда

$$\frac{BA_1}{A_1C} = \alpha = \frac{\alpha}{1}, \quad \frac{CB_1}{B_1A} = \beta = \frac{\alpha\beta}{\alpha}, \quad \frac{AC_1}{C_1B} = \gamma = \frac{1}{\alpha\beta}. \quad (*)$$

Это значит, что массы в любых двух вершинах можно снести в соответствующую точку на стороне. Следовательно, центр масс всех трех точек лежит на каждом из отрезков AA_1, BB_1, CC_1 . Поэтому они пересекаются в одной точке.

Обратно, предположим, что чевианы AA_1, BB_1, CC_1 пересекаются в одной точке Z . Поставим в вершины те же массы, что выше. Тогда согласно первым двум равенствам в (*), центр масс точек B и C — в точке A_1 , а точек C и A — в точке B_1 . Следовательно, центр масс всех трех точек находится на отрезках AA_1 и BB_1 , то есть в точке Z . Но тогда центр масс точек A и B обязан попасть в точку C_1 (иначе общий центр масс не сможет попасть в точку Z). Следовательно, $AC_1/C_1B = 1/\alpha\beta$, т.е. $\gamma = 1/\alpha\beta$. Таким образом, $\alpha\beta\gamma = 1$, что и требовалось.



Другое доказательство. Мы приведем второе доказательство, которое не использует центр масс. Кроме того, оно демонстрирует стандартный прием “вывод обратного утверждения из прямого”.

Сначала предположим, что чевианы пересекаются в одной точке Z . Тогда $S(ACZ)/S(BCZ) = AC_1/C_1B$. В самом деле, у этих двух треугольников одно и то же основание CZ , а отношение высот равно AC_1/C_1B (см. рис. 5а).

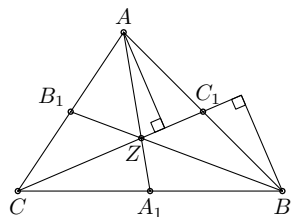


рис. 5а

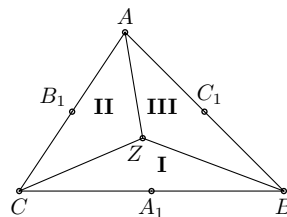


рис. 5б

Таким образом (см. рис. 5б),

$$\frac{AC_1}{C_1B} = \frac{S_{II}}{S_I}, \quad \frac{BA_1}{A_1C} = \frac{S_{III}}{S_{II}}, \quad \frac{CB_1}{B_1A} = \frac{S_I}{S_{III}}.$$

Очевидно, что произведение этих трех отношений равно 1, что и требовалось доказать.

Теперь предположим обратное: пусть

$$\frac{AC_1}{C_1B} \cdot \frac{BA_1}{A_1C} \cdot \frac{CB_1}{B_1A} = 1.$$

Докажем, что чевианы пересекаются в одной точке. Пусть Z — точка пересечения чевиан AA_1 и BB_1 . Пусть прямая CZ пересекает сторону AB в точке C'_1 . Тогда из уже доказанной части теоремы следует, что

$$\frac{AC'_1}{C'_1B} \cdot \frac{BA_1}{A_1C} \cdot \frac{CB_1}{B_1A} = 1.$$

Сравнивая два последних равенства, получаем: $AC_1/C_1B = AC'_1/C'_1B$. Но на отрезке AB существует лишь одна точка, делящая его в фиксированном отношении. Значит, $C'_1 = C_1$, то есть чевиана CC_1 проходит через точку Z .

Следствия. Частными случаями теоремы Чевы являются многие классические утверждения.

1. Медианы треугольника пересекаются в одной точке. В самом деле, для медиан все три отношения α, β, γ из теоремы Чевы равны 1.

2. Чевианы, идущие в точки касания сторон со вписанной окружностью, пересекаются в одной точке. Эта точка называется *точкой Жергона*.

В самом деле, стороны делятся точками касания со вписанной окружностью на попарно равные отрезки: $AB_1 = AC_1 = x$, $BC_1 = BA_1 = y$, $CA_1 = CB_1 = z$. И тогда произведение из теоремы Чевы равно $x/y \cdot y/z \cdot z/x = 1$.

Упражнение 3. Выведите из теоремы Чевы, что в треугольнике в одной точке пересекаются: а) биссектрисы; б) высоты; в) Чевианы, идущие в точки касания сторон с внеписанными окружностями.

Пришла пора подумать об отрицательных массах. Проще всего думать об этом на примере двух масс.

Рассмотрим материальные точки $1A$, $-2B$. Где находится их центр Z ? Согласно определению, $\vec{ZA} - 2\vec{ZB} = \vec{0}$, т.е. $\vec{ZA} = 2\vec{ZB}$. Значит, точка Z находится на прямой AB за пределами отрезка AB . При этом $ZA > ZB$, то есть Z находится со стороны точки B , и $AB = BZ$.

Центр масс точек $-1A$ и $2B$ находится в той же самой точке. В самом деле, от умножения обеих масс на одно и то же число (в данном случае, на -1), центр масс не меняется.

Нетрудно понять, что происходит в общем случае. Если массы имеют разные знаки, то их центр масс находится на продолжении отрезка, причем со стороны той точки, чья масса больше по модулю.

Теорема Менелая, 1-й случай. На сторонах AB и AC треугольника ABC выбраны точки C_1 и B_1 соответственно, а на прямой BC — точка A_1 . Точки A_1, B_1, C_1 лежат на одной прямой тогда и только тогда, когда

$$\frac{AC_1}{C_1B} \cdot \frac{BA_1}{A_1C} \cdot \frac{CB_1}{B_1A} = 1.$$

Доказательство.

Обозначим, как и раньше, $\gamma = AC_1/C_1B$, $\alpha = BA_1/A_1C$, $\beta = CB_1/B_1A$.

Поставим в точку B массу 1, а в точку C массу $-\alpha$. Поскольку $\alpha = BA_1/A_1C$, их центр масс попадет в точку A_1 (см. рис. 6а).

Кроме того, поставим в точку C массу $-\alpha$, а в точку A массу $\alpha\beta$. Их центр масс окажется в точке B_1 .

Таким образом, центр масс всех четырех материальных точек лежит на прямой A_1B_1 .

Заметим, что в точке C на самом деле образовалась масса $\alpha - \alpha = 0$. Поэтому центр масс совпадает с центром масс точек $1B$ и $\alpha\beta A$, то есть находится на отрезке AB и делит его в отношении $1 : \alpha\beta$.

Подведем небольшой итог: центр масс

(1) находится на пересечении прямых A_1B_1 и AB ,

(2) делит отрезок AB в отношении $1 : \alpha\beta$.

Пусть теперь известно, что точки A_1, B_1, C_1 лежат на одной прямой. Тогда, согласно (1), он попадает в C_1 . А значит, согласно (2), $\gamma = AC_1/C_1B = 1/\alpha\beta$, т.е. $\alpha\beta\gamma = 1$, что и требовалось.

Обратно, предположим, что $\alpha\beta\gamma = 1$, т.е. $1/\alpha\beta = \gamma = AC_1/C_1B$. Из (2) тогда следует, что центр масс попал в точку C_1 ; а тогда, согласно (1), C_1 лежит на A_1B_1 . Теорема полностью доказана.

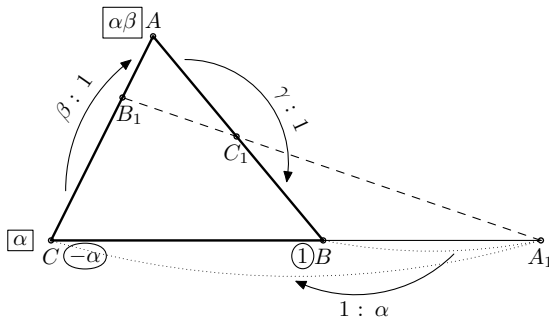


рис. 6а

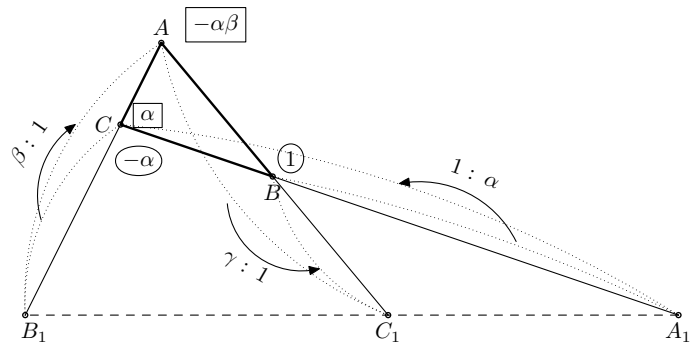


рис. 6б

В этом доказательстве в одну из точек были поставлены две массы, которые с другой точки зрения можно считать одной массой, равной сумме этих двух (см. замечание 3). Вот упражнение на применение этого приема.

Упражнение 4. На сторонах BC , CA и AB треугольника ABC выбраны точки A_1, B_1 и C_1 соответственно. Они делят стороны в равных отношениях: $BA_1 : A_1C = CB_1 : B_1A = AC_1 : C_1B$. Докажите, что точки пересечения медиан треугольников ABC и $A_1B_1C_1$ совпадают.

Теорема Менелая, 2-й случай. На продолжениях сторон AB , AC и BC треугольника ABC выбраны точки C_1, B_1, A_1 соответственно. Точки A_1, B_1, C_1 лежат на одной прямой тогда и только тогда, когда

$$\frac{AC_1}{C_1B} \cdot \frac{BA_1}{A_1C} \cdot \frac{CB_1}{B_1A} = 1.$$

Доказательство полностью аналогично предыдущему случаю, разве что в точку A ставится не масса $\alpha\beta$, а масса $-\alpha\beta$ (см. рис. 6б).

Как наверняка бросается в глаза, теоремы Чевы и Менелая очень похожи между собой. В теореме Чевы тоже есть два случая, как и в теореме Менелая, хоть мы и не обсуждали пока второй случай. Можно завести терминологию, которая поможет слегка обобщить формулировки этих теорем.

Определение. Пусть \vec{a} и \vec{b} — коллинеарные (то есть параллельные) векторы, причем $\vec{b} \neq \vec{0}$. Тогда $\vec{a} = \lambda \vec{b}$ для некоторого числа λ . Это число называется *частным* от деления вектора \vec{a} на вектор \vec{b} и обозначается $\frac{\vec{a}}{\vec{b}}$.

Обратим внимание: частной от деления векторов определено **только в случае** коллинеарных векторов. Ясно, что если вектора сонаправлены, то $\frac{\vec{a}}{\vec{b}} > 0$, а если направлены в разные стороны, то $\frac{\vec{a}}{\vec{b}} < 0$.

Лемма. Пусть Z — центр масс материальных точек m_1A_1 и m_2A_2 . Тогда $\frac{\vec{A_1Z}}{\vec{ZA_2}} = m_2/m_1$.

Доказательство. Это просто переформулировка определения: $m_1 \overrightarrow{ZA_1} + m_2 \overrightarrow{ZA_2} = \vec{0}$, то есть $\overrightarrow{A_1 Z} = \frac{m_2}{m_1} \overrightarrow{ZA_2}$.

Это и значит ровно то, что написано в нашей лемме.

Теоремы Чевы и Менелая, общая версия.

Пусть на прямых AB, BC, CA выбраны точки C_1, A_1, B_1 . Рассмотрим выражение

$$s = \frac{\overrightarrow{AC_1}}{\overrightarrow{C_1B}} \cdot \frac{\overrightarrow{BA_1}}{\overrightarrow{A_1C}} \cdot \frac{\overrightarrow{CB_1}}{\overrightarrow{B_1A}}.$$

- (1) Прямые AA_1, BB_1, CC_1 пересекаются в одной точке тогда и только тогда, когда $s = 1$.
- (2) Точки A_1, B_1, C_1 лежат на одной прямой тогда и только тогда, когда $s = -1$.

Комментарий. Ясно, что существует 4 случая расположения этих трех точек: на сторонах могут лежать от 0 до 3 точек, остальные — на продолжениях сторон. Если точка лежит на стороне, то соответствующее отношение векторов положительно. Если же на продолжении, то отрицательно. Таким образом, условие теоремы Чевы может выполняться в двух случаях: все точки на сторонах; или одна точка на стороне, две на продолжениях. А теорема Менелая — если две точки на стороне, одна на продолжении; или если все три на продолжениях.

Для иллюстрации проведем доказательство теоремы Чевы прямо в этой формулировке с векторами. Обозначим, как и раньше, $\gamma = \overrightarrow{AC_1}/\overrightarrow{C_1B}$, $\alpha = \overrightarrow{BA_1}/\overrightarrow{A_1C}$, $\beta = \overrightarrow{CB_1}/\overrightarrow{B_1A}$. Только теперь эти числа могут быть отрицательны.

Поставим в точку B массу 1, в точку C массу α , в точку A массу $\alpha\beta$ (полезно снова взглянуть на рисунок 4). Тогда, согласно лемме, центр масс B и C попадет в точку A_1 , а центр масс C и A — в точку B_1 . Следовательно, общий центр масс Z находится в пересечении прямых AA_1 и BB_1 . Значит, третья прямая проходит через Z тогда и только тогда, когда центр масс B и C находится в точке C_1 . Ну а последнее условие равносильно равенству $\gamma = 1/\alpha\beta$, т.е. $\alpha\beta\gamma = 1$. Теорема доказана.

Наконец, приведем еще одно доказательство теоремы Менелая, не использующее геометрии масс. Докажем, что если точки A_1, B_1, C_1 лежат на одной прямой, то $\alpha\beta\gamma = 1$. Обратная теорема будет следовать из этой стандартным трюком с “исправлением одной точки”.

Пусть d_a, d_b, d_c — расстояния от точек A, B, C до прямой $A_1B_1C_1$. Тогда из подобия прямоугольных треугольников легко следует, что

$$\gamma = \frac{AC_1}{C_1B} = \frac{d_a}{d_b}, \quad \alpha = \frac{BA_1}{A_1C} = \frac{d_b}{d_c}, \quad \beta = \frac{CB_1}{B_1A} = \frac{d_c}{d_a}.$$

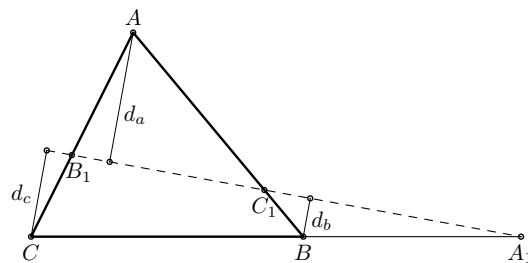


рис. 7

Перемножая, получаем требуемое. Это рассуждение не зависит от расположения точек на прямых AB, BC, AC .

Приведем одно из изящных следствий теоремы Менелая.

Теорема. Точки пересечения биссектрис внешних углов треугольника с прямыми, содержащими противоположные стороны, лежат на одной прямой.

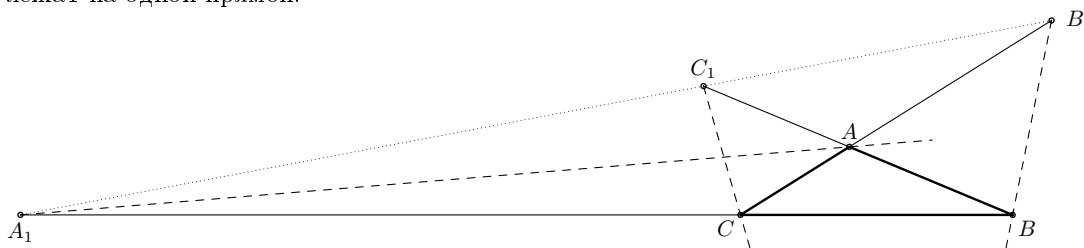


рис. 8

Доказательство. Как известно, $AC_1/C_1B = AC/CB$, $BA_1/AC = BA/AC$, $CB_1/B_1A = CB/BA$. Перемножая эти равенства, получаем условие теоремы Менелая.

Наблюдение. Что происходит в случае, когда сумма масс равна нулю?

1. Центра масс может не существовать. Например, в случае двух материальных точек $1A$ и $-1B$. В самом деле, если $1 \cdot \overrightarrow{ZA} + (-1) \cdot \overrightarrow{ZB} = \vec{0}$, то $\overrightarrow{ZA} = \overrightarrow{ZB}$, что невозможно.

2. Центр масс может и существовать. Например, пусть C — середина отрезка AB . Тогда центром масс системы $1A, 1B, -2C$ является *любая точка плоскости!* В самом деле, $\overrightarrow{ZA} + \overrightarrow{ZB} - 2\overrightarrow{ZC} = \vec{0}$ для любой Z , что равносильно $\overrightarrow{ZC} = (\overrightarrow{ZA} + \overrightarrow{ZB})/2$.

На самом деле, если у системы с нулевой суммой масс существует центр масс Z , любая точка плоскости T является центром масс. Действительно, если к равенству из определения $m_1 \overrightarrow{ZA_1} + \dots + m_k \overrightarrow{ZA_k} = \vec{0}$ добавить нулевой вектор $(m_1 + \dots + m_k) \overrightarrow{TZ}$, то получим $m_1 \overrightarrow{TA_1} + \dots + m_k \overrightarrow{TA_k} = \vec{0}$.

Наконец, приведем последнюю теорему, помогающую формулировать рассуждения из геометрии масс.

Лемма. Пусть на прямой даны различные точки A и B и произвольная точка Z . Тогда в точки A и B можно поместить такие массы, чтобы их центр масс оказался в точке Z .

Замечание. Разумеется, такие массы подбираются не единственным образом. От умножения обеих масс на одно и то же число положение центра не меняется. Поэтому можно считать, что массы отнормированы так, что их сумма равна 1. Как будет видно из доказательства, этим условием массы уже определяются однозначно.

Доказательство. Мы хотим поставить такие массы a и b , что $a\vec{ZA} + b\vec{ZB} = \vec{0}$. Преобразуем: $a\vec{ZA} + b(\vec{ZA} + \vec{AB}) = \vec{0}$, то есть $(a + b)\vec{ZA} = -b\vec{AB}$. Будем считать, что $a + b = 1$, тогда $\vec{ZA} = -b\vec{AB}$ и число b однозначно находится из последнего равенства (тут используется, что точки A и B различны).

Примеры. Будет весьма полезно внимательно изучить несколько примеров. На рис. 4 в верхних кружочках показаны некоторые массы, которые можно поставить в точки A и B , чтобы центр масс попал в Z (они равны по модулю длинам соответствующих векторов \vec{ZB} и \vec{ZA}). Внизу же показаны “отнормированные” массы, с суммой 1. Обратите внимание, что в случае, когда центр масс попадает вне отрезка AB , он находится с той стороны, где стоит большая по модулю масса (а вовсе не с той, где стоит отрицательная масса, как многие могут подумать).

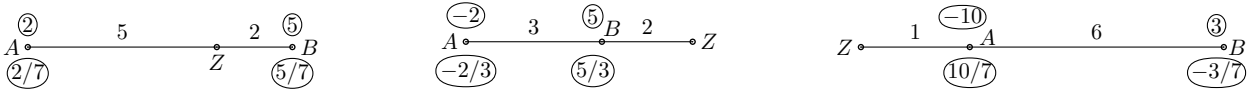


рис. 6

Теорема. Пусть на плоскости даны точки A , B и C , не лежащие на одной прямой, и произвольная точка Z . Тогда в точки A , B и C можно поместить такие массы, чтобы их центр масс оказался в точке Z .

Доказательство. Если точка Z совпадает с одной из трех данных точек, то утверждение очевидно (надо расставить массы 1, 0, 0). Пусть это не так. Заметим, что верно хотя бы одно из трех утверждений: либо прямая CZ пересекает прямую AB , либо прямая BZ пересекает прямую AC , либо прямая AZ пересекает прямую BC . Пусть, для определенности, либо прямая CZ пересекает прямую AB в точке C_1 . Тогда, по лемме, в точки A и B можно поставить такие массы a и b , что их центр масс окажется в точке C_1 (по лемме). Если снести эти массы в точку C_1 (в ней окажется масса $a + b$, то можно подобрать такую массу c в точке C , что центр масс $(a + b)C_1$ и cC находится в точке Z .

Определение. Пусть даны три точки A , B и C , не лежащие на одной прямой. Если Z — произвольная точка плоскости, то три массы, которые надо расставить в точках A , B , C , чтобы их центр масс попал в Z , называются *барицентрическими координатами* точки Z . Как и в лемме, они определены с точностью до пропорциональности. Обычно принято считать, что сумма этих трех масс равна 1; этим условием барицентрические координаты определяются однозначно.

Часто доказательство при помощи геометрии масс сильно упрощаются, если начать его словами “поставим в вершины треугольника такие массы, чтобы их центр оказался в нужной точке”. Это позволяет не подбирать массы по данным отношениям, а наоборот, вычислять отношения исходя из поставленных масс (т.е. барицентрических координат).

Упражнение 5 (Теорема Ван-Обеля). Чевяны AA_1 , BB_1 и CC_1 треугольника ABC пересекаются в одной точке K . Докажите, что $AK/K A_1 = AB_1/B_1 C + AC_1/C_1 B$.

Упражнение 6 (Теорема Жергона). Чевяны AA_1 , BB_1 и CC_1 треугольника ABC пересекаются в точке O . Докажите, что $OA_1/AA_1 + OB_1/BB_1 + OC_1/CC_1 = 1$.

Ну и напоследок еще два упражнения на повторение.

Упражнение 7. Докажите, что средняя линия выпуклого четырехугольника делит диагонали в одинаковом отношении.

Упражнение 8. Точка O — середина медианы AA_1 треугольника ABC . Прямая CO пересекает AB в точке C_1 . Найдите отношение площади треугольника AOC_1 к площади треугольника ABC .